



- ✓ rationalisieren
- ✓ humanisieren
- ✓ Kosten senken

## **HANDHABUNGSTECHNIK BALANCER-HEBER**



© GSSZ 03/2008

**PNEUM. BALANCER  
LINEARHANDLING  
ROBOTIC**



Lieferprogramm – Produktbereich  
**HANDHABUNGSTECHNIK**  
 Übersicht

ERFOLG DURCH INNOVATION  
**iaav-robotlife**  
 INDUSTRIEAUTOMATION

Pneumatische Handhabungsmanipulatoren



Pneumatische Handhabungsmanipulatoren



Pneumatische Handhabungsmanipulatoren



Bodenverfahrbare Handhabungsmanipulator



Vakuum-Schlauchheber



IT-Werkzeugbalancer



Zylinder-Balancer  
 bis 250 kg



**Federzug**  
 bis 100 kg

Air-Balancer  
 pneumatisch Hub- und Balancer-Einheit  
 1-20 kg und 20-240 kg



Schienensysteme



Schwerlast-Handling  
 Hub-, Fahr-, Dreheinheit bis 50 t



Industrieroboter  
 Handhabungslösungen



Flexibles Tooling



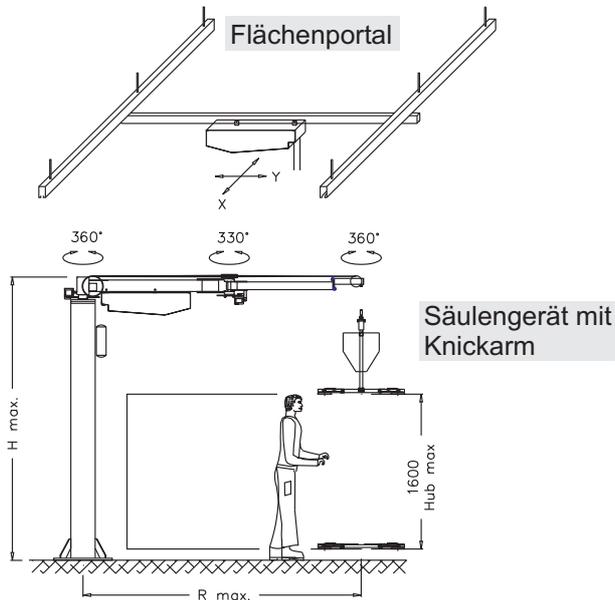
Weiter im Programm: Hubarbeitstische, pneumatisch mit Kippbewegung

Bitte Ihre Interessensgebiete ankreuzen und retour faxen:

Rückantwort	Betrifft:	<input type="checkbox"/> telefon. Kontakt	<input type="checkbox"/> Besuch
	Firma:	Name:	
	Anschrift:	Position:	
	Telefon:	Fax Nr:	

# HANDHABUNGSMANIPULATOREN

Einsatzbereiche

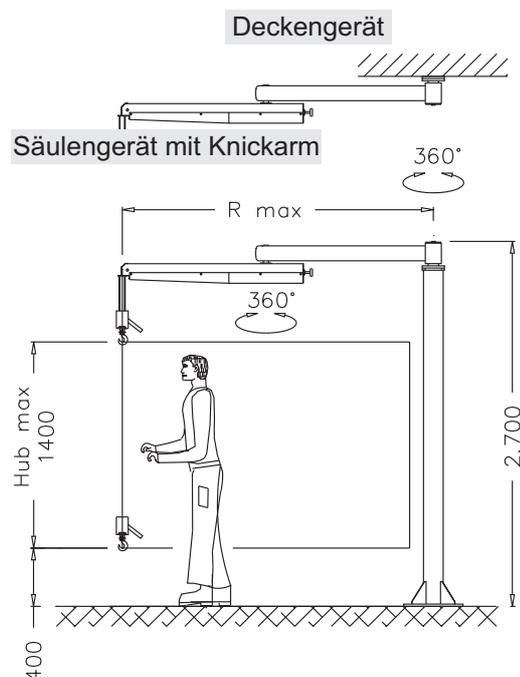


Type: **Cable Strong**

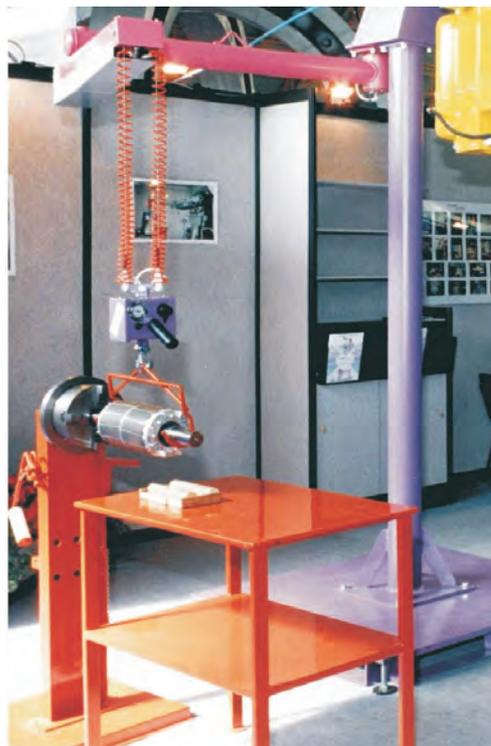


**TECHNISCHE DATEN**

Lastbereich: bis 80/ bis 130 kg  
Verfahrbereich: bis 6 x 20 m  
Schwenkradius: bis 3 m  
Hubbereich: bis 1,6 m/ bis 1,8 m



Type: **Cable Light**



**TECHNISCHE DATEN**

Lastbereich: bis 80 kg  
Schwenkradius: bis 2,5 m  
Hubbereich: bis 1,8 m

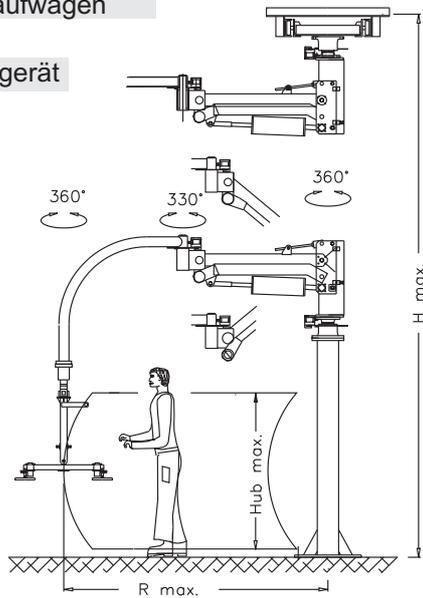


# HANDHABUNGSMANIPULATOREN

Einsatz-  
bereiche

Deckengerät mit od.  
ohne Laufwagen

Säulengerät



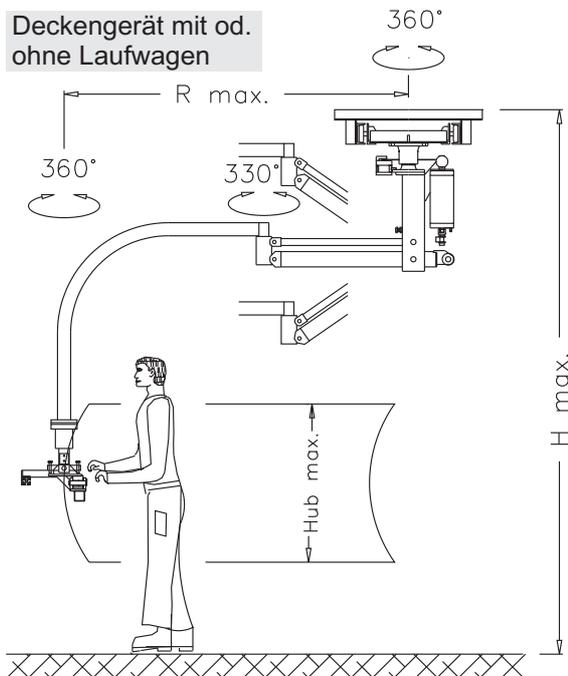
**TECHNISCHE DATEN**

Lastbereich: bis 200 kg / bis 450 kg  
Schwenkradius: bis 4 m, Verfahrweg bis 20 m  
Hubbereich: bis 1,95 m

Type: Ergo Strong



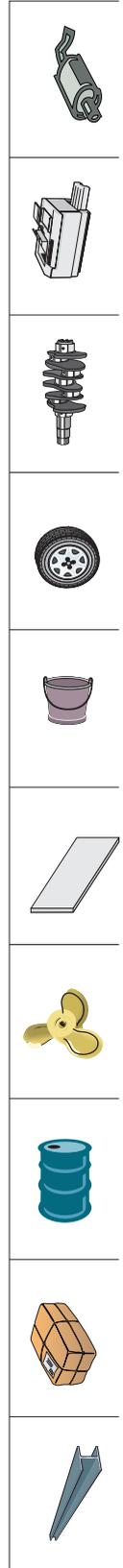
Deckengerät mit od.  
ohne Laufwagen



**TECHNISCHE DATEN**

Lastbereich: bis 80 kg / bis 100 kg  
Schwenkradius: bis 2,8 m, Verfahrweg bis 20 m  
Hubbereich: bis 1,5 m

Type: Ergo Light





Lieferprogramm-Produktbereich  
**HANDHABUNGSTECHNIK**  
Handhabungsmanipulatoren

ERFOLG DURCH INNOVATION  
**iav-robotlife**  
INDUSTRIEAUTOMATION



**Türen-Manipulation bis 80 kg**  
Door-Manipulation up to 80 kg



**Fass-Manipulation**  
Manipulation of barrels



**Kartuschen-Manip.**  
Cartridge - Manip.



**Ergo Strong : Kühltruhen Manipulation**  
Ergo Strong: Freezer Manipulation



**ADIUTOR mit Saugvorrichtung für Platten**  
ADIUTOR - suction device for plates



**zB. Saugvorrichtung für Bleche**  
ie. Suction Device for Plates



**Saugvorrichtung für Blechrollen**  
suction device for coils



Lieferprogramm-Produktbereich  
**HANDHABUNGSTECHNIK**  
 Handhabungsmanipulatoren

ERFOLG DURCH INNOVATION  
**iav-robotlife**  
 INDUSTRIEAUTOMATION



Handhabungs-  
 Manipulator  
 für Reserverad  
 Handling Manipulator  
 for spare wheels



Handhabungs-  
 Manipulator  
 für Benzintanks  
 Handling Manipulator  
 for fuel tanks

Pneumatischer  
 Manipulator mit  
 Deckenfahrbahn  
 für Autositze  
 Pneumatic  
 Manipulator with  
 ceiling runway  
 for car seats



Pneumatischer  
 Manipulator  
 Türen-Demontage  
 Pneumatic  
 Manipulator  
 for car door  
 disassembly



Manipulation  
 Instrumentenbrett  
 Manipulation  
 dashboard

Manipulation  
 Autotüren bei  
 Montage  
 Manipulation  
 of car door  
 assembling





System-Hubgerüst von  
 1t bis 40t Tragfähigkeit  
 Lift systems for loads from 1t to 40t



Hydraulische  
 Hub-Verfahrenheit  
 Hydraulic lift unit



Hydraulische  
 Hub-Verfahrenheit  
 Hydraulic lift unit



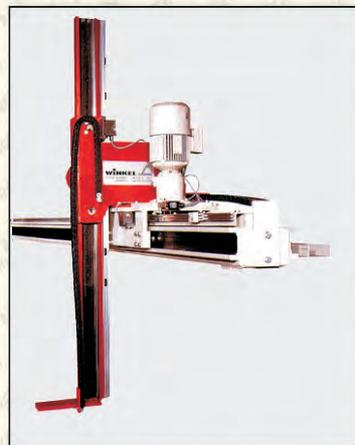
Coilwender: Wenden von  
 10t-Coils in 10 Sekunden  
 Coil revolver: revolves 10t coils  
 within 10 seconds



Werkzeugwechselwagen  
 frei verfahrbar mit vollelektronischer  
 Vierradlenkung  
 Tool change trolley free running  
 with full electronic 4 wheel steering



System-Hubgerüst  
 Lift systems



Schwerlast-Linear-Einheit  
 für Lasten von 0,1t bis 1t  
 Heavy load linear driver  
 for loads from 0,1t to 1,0t



Hydraulische  
 Hub-Dreheinheit  
 Hydraulic lift-turn unit



Lieferprogramm-Produktbereich  
**HANDHABUNGSTECHNIK**  
 Handhabungsmanipulatoren

ERFOLG DURCH INNOVATION  
**iav-robotlife**  
 INDUSTRIEAUTOMATION



◀ **Balancer**  
**“Ergo Light”**  
 Auspuff-Manipulation  
 Exhaust Manipulation



**Balancer**  
**“Ergo Strong”**  
 Manipulation Bodenplatte  
 Base Plate Manipulation ▶



**Balancer**  
**“Cable Strong”**  
 Alufelgen-Manipulation  
 Rim Manipulation ▶



◀ **Balancer**  
**“Ergo Strong”**  
 Zylinder-Kurbel-  
 Gehäuse Manipulation  
 Cylinder Crank Case  
 Manipulation ▶



◀ **Balancer**  
**“Ergo Strong”**  
 Platten-Manipulation  
 Plate Manipulation ▶



**Handhabungs-  
 manipulator  
 bodenverfahrbar**  
**Floor Movable  
 Manipulation System** ▶



Lieferprogramm-Produktbereich  
**HANDHABUNGSTECHNIK**  
Handhabungsmanipulatoren

ERFOLG DURCH INNOVATION  
**iav-robotlife**  
INDUSTRIEAUTOMATION



**Balancer Manipulation Querlenker**  
Balancer Manip. Arm Upper Control



**Manipulation Radlager**  
Manipulation Wheel Bearing



**Manip. Hinterachse**  
Manip. Rear Axle



**Manip. Differentialgetriebe**  
Manipulation Diff+Torquetube



**Manipulation Querträger**  
Manipulation Crossmember



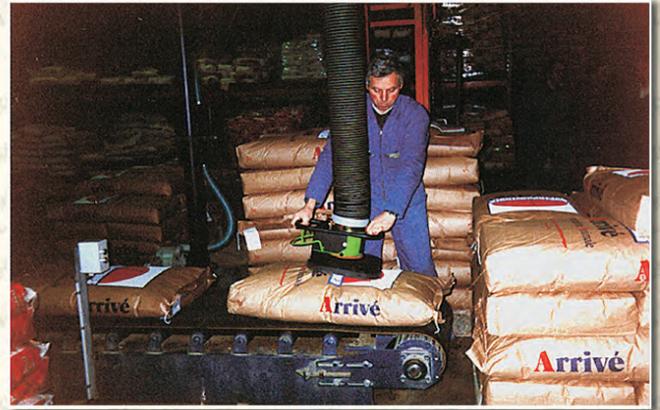
**Manip. Komplettierte Hinterachse**  
Manip. completed Rear Axle



**Manipulation Radträger**  
Manipulation Knuckle



Palettieren von Schachteln  
 mittels Vakuumschlauchheber  
 Palletising of boxes



Manipulation von Säcken  
 Manipulation of sacks



Umsetzen von Fässern und  
 Kleingebinden  
 Depalletising of drums and small units



Aufnehmen von Platten aus Blech,  
 Glas, Holz, Kunststoff, etc.  
 Lifting of plates made from glass, wood,...



Spezielle Aufnahmevorrichtung  
 für Systembehälter  
 Special lifting unit for systemboxes



Sonderlösungen  
 zB. Manipulation von Käseläuben  
 Extra solution for example  
 for manipulating cheeses